

i due integrali completi di queste equazioni, risolti rispetto alle costanti arbitrarie u e v . Si avrà

$$e = e(t^*, *),$$

indicando con $@(u, v)_g$ una funzione arbitraria di u e v . Ora le X, Y, Z debbono soddisfare a tre equazioni in tutto simili alla (31), per cui esse dovranno avere la forma:

colla condizione $X^2 + Y^2 + Z^2 = i$. Ne risulta che queste tre funzioni sono rese costanti dagli integrali delle (32), e che quindi nell'integrazione di queste equazioni si possono riguardare come tali: perciò rappresentando col differenziale di una nuova variabile i il valor comune dei tre rapporti (32), si otterrà

dove x_{jg}, y_{lg} sono funzioni arbitrarie delle u, v riguardate come costanti nell'integrazione. Eliminando t fra queste equazioni, ricavando dalle risultanti

$$X \sim Y \sim Z$$

i valori di u, v (di cui sono funzioni $x_l, y^{\wedge}, \wedge, X, Y, Z$) espressi per x, y, \wedge e sostituendoli nelle X, Y, Z , si otterranno per queste funzioni i richiesti valori generali, soddisfacenti alle condizioni del problema. Osserviamo che nelle equazioni (33) si possono sostituire alle funzioni X, Y, Z , tre funzioni intieramente arbitrarie di u e v , X_{lg}, Y_{jy}, Z_{lg} purché si prenda poscia

$$y_A = \frac{\% i}{\dots}, \quad J = \frac{y - \% j}{\dots}, \quad \wedge$$

Il risultato a cui siamo giunti si può rendere manifesto anche geometricamente. Infatti se il sistema di rette che si considera, riducasi ad un sistema *semplice*, possiamo supporre che ciascuna delle rette che lo compongono parta da un punto della superficie iniziale arbitraria

per cui i coseni corrispondenti si possono riguardare come funzioni delle sole u, v . Le equazioni della retta generica sono, in quest'ipotesi, le stesse (33). Se da queste equazioni caviamo i valori di u, v in funzione di $x, y, \%$ e li riponiamo nei coseni